

N° Poste	7
Section CNU	27-61
Quotité	Temps Plein

Affectation Pôles Mobilités et transport du futur	
Enseignement	Recherche
FISE Mécanique et Ergonomie FISA COMET FISE/FISA Informatique Tronc commun	CIAD

Description
<p>Enseignement</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra dans les formations du pôle Mobilités et transports du futur auprès d'un public d'élèves-ingénieurs (formations EDIM et COMET), notamment dans les domaines suivants : les systèmes intelligents (véhicule, infrastructure, robot), l'intelligence artificielle et les systèmes apprenants, la chaîne d'ingénierie de la donnée (mesure, traitement, décision) incluant le data management et les perspectives du big data, et la réalité virtuelle ou augmentée.</p> <p>Il/elle pourra également intervenir en support à des UV du domaine mathématique et mécanique, sur des sujets mathématiques, modélisation ou d'optimisation numériques (Matlab, modélisations par éléments finis, etc.).</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra également dans les formations du cycle ingénieur FISE et FISA Informatique (Pôle Energie & Informatique) et en cycle préparatoire (Tronc commun), avec des enseignements qui portent sur : technologies et programmation web, introduction aux objets connectés, programmation Arduino, fondements théoriques de l'informatique.</p> <p>La capacité à enseigner en langue anglaise est un plus important, de même que l'appétence pour les formes pédagogiques innovantes, incluant l'usage des technologies numériques et les méthodes d'apprentissage actif centré sur l'apprenant.</p>
<p>Recherche</p> <p>Les travaux de recherche du laboratoire Connaissance et Intelligence Artificielle Distribuées (CIAD) s'inscrivent dans le domaine de la modélisation, la conception et la simulation de systèmes intelligents et autonomes.</p> <p>Au sein du laboratoire, le/la candidat(e) contribuera aux activités de recherche du site de Montbéliard sur la perception de l'environnement et la navigation autonome : analyse et interprétation de scènes dynamiques par vision artificielle, avec des applications en conduite assistée/automatisée de véhicules routiers (véhicules autonome), robotique, vidéosurveillance et biométrie. Il/elle devra en particulier participer activement aux thèmes suivants : vision par ordinateur, apprentissage de modèles profonds, projection d'espaces et analyse de données de sous-espaces. Il/elle contribuera également à l'implémentation et aux tests des algorithmes sur plateformes réelles (véhicules autonomes et robots).</p>

Contacts
<p>Enseignement</p> <p>NOM Prénom : BAUME Hugues Responsable FISE Mécanique et Ergonomie Courrier électronique : hugues.baume@utbm.fr</p> <p>NOM Prénom : LEBAAL Nadhir Responsable FISA Mécanique Courrier électronique : nadhir.lebaal@utbm.fr</p>

NOM Prénom : GAUD Nicolas
Directeur de pôle Energie et informatique
Courrier électronique : nicolas.gaud@utbm.fr

Recherche

NOM Prénom : GALLAND Stéphane
Co directeur CIAD
Courrier électronique : stephane.galland@utbm.fr

NOM Prénom : RUICHEK Yassine
Courrier électronique : yassine.ruichek@utbm.fr

Mots clefs : Vision par ordinateur, apprentissage machine, modèles profonds, intelligence artificielle, projection d'espaces de données, analyse de sous-espaces de données, véhicule autonome, robotique, intelligence artificielle et apprentissage machine, mathématiques, traitement du signal, objets connectés, programmation Arduino, technologies et programmation web, programmation, réalité virtuelle, traitement et analyse des données, fondements théoriques de l'informatique.

Modalités de candidature :

- Dossier de candidature à télécharger sur le site internet de l'établissement : <https://www.utbm.fr/utbm/emploi-a-lutbm/#ater>
- Transmettre le dossier de candidature complet, et en un seul document PDF à l'adresse mail : recrutement.enseignant@utbm.fr avant le 28 avril 2023, 16h00.