

N° Poste	6
Section CNU	27-61
Quotité	Temps Plein

Affectation Pôles Mobilités et transport du futur	
Enseignement	Recherche
FISE/FISA Informatique Tronc commun FISE Mécanique et Ergonomie FISA Mécanique	CIAD

Description
<p>Enseignement</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra dans les formations bases branches du cycle ingénieur FISE et FISA en informatique (Pôle Energie & Informatique) et en cycle préparatoire (Tronc commun), avec des enseignements qui portent sur le développement Android (en anglais), la programmation orientée objet, les technologies & programmation web, les réseaux & la cybersécurité.</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra également dans les formations du pôle Mobilités et transports du futur auprès des publics étudiants et apprentis en formation initiale (formations EDIM et COMET), notamment dans les domaines suivants : la réalité virtuelle ou augmentée, les systèmes intelligents (véhicule, infrastructure, robot), l'intelligence artificielle et les systèmes apprenants et la chaîne d'ingénierie de la donnée (mesure, traitement, décision) incluant le data management et les perspectives du big data.</p> <p>Il/elle pourra également intervenir en support à des UV du domaine mathématique et mécanique, sur des sujets mathématiques ou de modélisation ou d'optimisation numériques (Matlab, modélisations par éléments finis ..)</p>
<p>Recherche</p> <p>Les travaux de recherche du laboratoire Connaissance et Intelligence Artificielle Distribuées (CIAD) s'inscrivent dans le domaine de la modélisation, la conception et la simulation de systèmes intelligents et autonomes.</p> <p>Au sein du laboratoire, la/le candidat(e) contribuera aux activités de recherche sur la perception de l'environnement et la navigation autonome : analyse et interprétation de scènes dynamiques dans un cadre de fusion de données multi-capteurs (caméras, lidars, radars, IMU, GPS, etc.), avec des applications en conduite assistée/automatisée de véhicules routiers (véhicules autonome), robotique, vidéosurveillance et biométrie. Il/elle devra en particulier participer activement aux thèmes suivants : vision par ordinateur multi-capteurs, apprentissage machine profond, analyse et décision, planification de trajectoires, localisation et contrôle de véhicules/robots. Il/elle contribuera également à l'implémentation et aux tests des algorithmes sur plateformes réelles (véhicules autonomes et robots).</p>

Contacts
<p>Enseignement</p> <p>Nom, Prénom : Nicolas GAUD Courrier électronique : nicolas.gaud@utbm.fr</p>
<p>Recherche</p> <p>Nom, Prénom : Stéphane GALLAND Courrier électronique : stephane.galland@utbm.fr Nom, Prénom : Yassine RUICHEK Courrier électronique : yassine.ruichkek@utbm.fr</p>

Mots clefs : Vision par ordinateur, apprentissage machine, intelligence artificielle, véhicule autonome, robotique, systèmes embarqués, développement web & mobile, programmation orientée objet, sécurité des réseaux, réalité virtuelle, traitement des données.

Modalités de candidature :

- Dossier de candidature à télécharger sur le site internet de l'établissement : <https://www.utbm.fr/utbm/emploi-a-lutbm/#ater>
- Transmettre le dossier de candidature complet, et en un seul document PDF à l'adresse mail : recrutement.enseignant@utbm.fr avant le lundi 18 avril à 16h.