

SPECIALITE MECANIQUE ET ERGONOMIE

Catégorie	Code UV	Intitulé UV	Responsable	Observations
CS	CP80	Ingénierie assistée par ordinateur - Modélisation volumique	BARRET Regis	
	EG80	Ergonomie (Méthodologie générale en ergonomie)	SAGOT Jean-Claude	
	EV80	Eco-conception	RAOELISON Rija-Nirina	
	MQ81	Matériaux et mécanique de structures en conception	ATCHOLI Kokou Nicolas	
	MQ82	Mécanique des fluides et aérodynamique	PLANCHE Marie-Pierre	
	MT81	Mathématiques pour l'ingénieur	MIGNOT Bernard	
	MT82	Mathématiques avancées et appliquées pour l'ingénieur	ABBOUDI Said	
	PS82	Machines thermiques	PLANCHE Marie-Pierre	
	SY80	Dimensionnement de transmissions électromécaniques	BAUME Hugues	
	TN80	Bases du prototypage	ROUXEL Thierry	
	TN81	Bases de l'ingénierie mécanique	VARRET Antoine	
TM	CP94	Perceived Quality, Style and Geometry	ROUXEL Thierry	
	CP96	Conception collaborative produit / usage	MAHDJOUB Morad	commune apprentis 05
	CP97	Ingénierie mécanique avancée - développement de systèmes mécaniques	VARRET Antoine	commune apprentis 05
	DI9T	Design Transport	BAUME Hugues	
	DT92	Design thinking	CHARRIER Marjorie	
	ED92	Techniques and Tools for Eco-Design	PADAYODI Essole	commune apprentis 05
	EG91	Biomechanics of human body and Digital Human Modeling (DHM)	ZARE MAHMOUDABADI Mohsen	commune apprentis 05
	MA91	Procédés de fabrication et dimensionnement des composites	PADAYODI Essole	
	TA71	3rd-year Tutoring Project	BAUME Hugues	réservée apprentis 05
	TN91	Simulation thermique, fluide et thermodynamique	RAOELISON Rija-Nirina	
	TO55	Projet de développement	SAGOT Jean-Claude	HEDT
	TP90	Technologie des systèmes de propulsion dans les transports	PETIT Florent	commune apprentis 05
	TP91	Mobilités et systèmes de transport	PETIT Florent	commune apprentis 05
	TW55	Projet industriel	SAGOT Jean-Claude	HEDT
TX55	Projet de recherche	BAZZARO Florence	HEDT	
ST	ST45	Stage professionnel de longue durée	PAIRE Damien	
	ST55	Projet de fin d'études	PAIRE Damien	

CS Connaissances scientifiques

TM Techniques et méthodes

HEDT Hors emploi du temps